

ARS - Autonomous Remote Sensing

03 November 2017



ARS è un progetto che mira a realizzare un sistema UAV che consenta l'ispezione autonoma (semi-autonoma) di spazi confinati per il monitoraggio di infrastrutture e di tunnel.

Il sistema ipotizzato prevede:

- Navigazione autonoma/semiautonoma in spazi confinati
- Mappatura 3D dell'ambiente esplorato
- Raccolta dati ai fini dell'ispezione
- Data muling (interfacciamento ai sensori)

<http://www.wpweb.com/servizi/web-applications/ars-autonomous-remote-sensing/>